

FORMULAIRE

OBSTACLE OSCILLANT EN MILIEU 1D

KdV linéaire forcée

$$\frac{\partial u}{\partial t} + \alpha \frac{\partial u}{\partial x} + \beta \frac{\partial^3 u}{\partial x^3} = f(x) e^{-i \omega_0 t} \implies \omega = \Omega(k_1) = \alpha k_1 - \beta k_1^3$$

$$u(x, t) = \frac{1}{i} e^{-i \omega_0 t} \lim_{\epsilon \rightarrow 0} \int_R \frac{\hat{f}(k_1)}{-\omega_0 + \Omega(k_1) - i \epsilon} e^{i k_1 x} dk_1$$

Équation des ondes forcée

$$\frac{\partial^2 u}{\partial t^2} - \alpha^2 \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} = f(x) e^{-i \omega_0 t} \implies \omega = \Omega(k_1) = \alpha |k_1| = \alpha k$$

$$u(x, t) = e^{-i \omega_0 t} \lim_{\epsilon \rightarrow 0} \int_R \frac{\hat{f}(k_1)}{-(\omega_0 + i \epsilon)^2 + c^2 k_1^2} e^{i k_1 x} dk_1$$

Sillage lointain

$$u(x, t) \sim 2\pi \sum_{n \in I_+} \frac{\hat{f}(k_n)}{c_g(k_n)} e^{i k_n x - i \omega_0 t} \quad \text{pour } x \rightarrow \infty$$

avec k_n tels que $\Omega(k_n) = \omega_0$ et $c_g(k_n) = \Omega'(k_n) > 0$.

OBSTACLE OSCILLANT

Vitesse de groupe

$$\underline{c}_g(\underline{k}) = \underline{\text{grad}}_k \Omega(\underline{k}) = \left(\frac{\partial \Omega}{\partial k_1}, \frac{\partial \Omega}{\partial k_2}, \frac{\partial \Omega}{\partial k_3} \right).$$

Ondes de gravité interne

Angle θ_0 solution de : $\omega_0 = N |\cos \theta_0|$

Croix de Saint-André : angle θ_0 avec la verticale.

Relation de dispersion 2D quelconque

$$u(\underline{x}, t) = \frac{1}{i} e^{-i \omega_0 t} \lim_{\epsilon \rightarrow 0} \int \int_{\mathbb{R}^2} \frac{\widehat{f}(\underline{k})}{-(\omega_0 + i \epsilon) + \Omega(\underline{k})} e^{i \underline{k} \cdot \underline{x}} dk_1 dk_2$$

Sillage lointain

$$u(\underline{x}, t) \sim 2\pi \int_{J_d} \frac{\widehat{f}[\underline{k}(s)]}{c_g[\underline{k}(s)]} e^{i \underline{k}(s) \cdot \underline{x} - i \omega_0 t} ds$$

avec $\underline{k}(s)$ tels que $\Omega[\underline{k}(s)] = \omega_0$ et $\underline{c}_g[\underline{k}(s)] \cdot \underline{d} > 0$

$$u(X_d, t) \sim 2\pi \sum_{s_n \in I_d} \sqrt{\frac{2\pi}{|K(s_n)|X}} \frac{\widehat{f}[\underline{k}(s_n)]}{c_g[\underline{k}(s_n)]} e^{i X \underline{k}(s_n) \cdot \underline{d} - i \omega_0 t + i \mu(s_n) \pi/4}$$

avec $\underline{k}(s_n) \wedge \underline{d} = 0$, $K(s)$ la courbure de $\underline{k}(s)$ et $\mu(s) = \pm 1$.

Lignes isophases

$$\mathcal{L}_\phi = \left\{ \underline{x} : \Omega(\underline{k}) = \omega_0, \underline{k} \cdot \underline{x} = \phi, \underline{c}_g(\underline{k}) \wedge \underline{x} = 0 \quad \text{et} \quad \underline{c}_g(\underline{k}) \cdot \underline{x} > 0 \right\}.$$

$$\text{Paramétrage en } \theta : \underline{x}(\theta) = \frac{\phi}{\underline{K}(\theta) \cdot \underline{c}_g[\underline{K}(\theta)]} \underline{c}_g[\underline{K}(\theta)]$$

avec $\underline{K}(\theta)$ tel que $\Omega[\underline{K}(\theta)] = \omega_0$.

OBSTACLE OSCILLANT OU MOBILE

Changement de relation de dispersion

$$\omega_i = \Omega_i(\underline{k}) \implies \omega = \Omega(\underline{k}) = \Omega_i(\underline{k}) + \underline{V} \cdot \underline{k}$$

Équation de ondes sonores

$$\left(\frac{\partial}{\partial t} + V \frac{\partial}{\partial x} \right)^2 u - c^2 \left(\frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2} \right) u = f(x, y) e^{-i\omega_0 t}$$

$$\omega = \Omega_+(\underline{k}) = c k + V k_1 \quad \text{et} \quad \omega = \Omega_-(\underline{k}) = -c k + V k_1 \text{ avec } \omega \geq 0$$

Cas subsonique $M = \frac{V}{c} < 1$: sillage occupant tout l'espace

Cas supersonique $M = \frac{V}{c} > 1$: secteur de demi-angle $\alpha_s(M) = \arcsin 1/M$

Ondes de surface en milieu profond

$$\omega = \Omega_+(\underline{k}) = \sqrt{gk} + V k_1 \quad \text{et} \quad \omega = \Omega_-(\underline{k}) = -\sqrt{gk} + V k_1$$

avec $\omega \geq 0$

Cas $\omega_0 = 0$: secteur de demi-angle $\beta_s = \arcsin(1/3) \sim 19.5^\circ$